次世代ウエハレベルカメラ用マイクロレンズアレイ金型の超精密切削

鈴木 浩文, 岡田 睦(中部大学)

藤井 一二(日進工具㈱),白藤 芳則(日精テクノロジー㈱)

デジタルカメラなどデジタル家電の需要が伸びてきたが、量産・低コスト化 をさらに進める新しいプロセスの必要性が生じている.そのため半導体製造工法 (MEMS)を取り入れた新しい製造プロセス、ウェハレベルレンズ(WLC)製造工程 が提案されている.そこで、本研究では、超精密機械加工、精密成形、計測技術を 組み入れた新しいプロセスの検討を行う.本報告では次世代デジタルカメラ用の 小型・高解像度デジタルイメージセンサ(ウエハレベルカメラ)レンズの高精 度・高能率製造技術を開発することを目的に、成形用マイクロレンズアレイ金型の 多軸制御の超精密切削法、微細形状の非接触計測法・微細レンズの転写技術の開 発を行い、これらの技術を用いたレンズの試作評価を通じ、その製造技術の実 証を行ったので報告する.本実験では、単結晶ダイヤモンド製疑似ボールエンドミ ルを用いて無電解 Ni めっき製マイクロレンズアレイ金型の切削技術の開発を行い、そ の加工の可能性検証を行った.

1. はじめに

近年,デジタルカメラ,カメラ付き携帯電話,監視カメラなどのデジタルイメージセンサのニー ズが急速に増大した.特に,CMOS/CCD チップの高分解能化,マイクロ非球面レンズなどの光学部品 の超精密機械加工技術の発展により,その性能(画素数,分解能)は飛躍的に向上し,その市場は 大幅に拡大している.このようなデジタルイメージセンサ技術は現在のところ我が国の独壇場であ り,例えば携帯電話の製造数は2007年度で11億台を突破し,そのうちカメラ搭載モデルは6割を 占め,サブカメラを入れるとカメラモジュール市場は8億台にも昇っている.今後も,ブリックス での市場の拡大が見込まれる一方,従来型のデジタルイメージセンサのレンズモジュール(レンズ +鏡筒)の製造現場の東アジア移転や東アジアの技術開発の追従により,更なる小型化,高画素化, 製造コストの低コスト化が必要であると考えられる.

このようなデジタルイメージセンサの製造は、非球面金型を用いて非球面レンズ群を成形し、 鏡筒に精密に調整組立してレンズユニットをアセンブし、C-MOS 上に位置決めし、固定する.し かし、このようなプロセスでは、以下のように製造効率、コストなどに限界がある.

(a) レンズは1回の工程から最大で32個取り程度が限界.

(b) レンズユニットの製作は個々のレンズの組合せ作業であった為,生産効率が悪い.

(c) 複数メーカーによる個別製品 の受け渡しの必要有り.

(d)更なる小型化・薄型化・低コス ト化に限界有り.

そこで,図1に示すようにマイク レンズアレイを成形し,そのアレイを C-MOSウエハ上で)精密位置決め した状態で紫外(UV)成形・固化し,



図1 新しいカメラモジュール工程

最後にダイサーでダイシング(砥石切断)し、ウェハレベルカメラWLC(レンズユニット一体C -MOSデジタルイメージセンサ)を低コストで量産するものである.

2. 同時3軸(X,Y,Z)制御の切削法

アレイレンズ金型のおける各々のレンズ型の形状は軸対称の非球面形状を有している.そこで, 図2に示すように疑似ボールエンドミル工具を多軸制御の超精密加工機に搭載して同時3軸制御し て加工を行った.金型の加工の様子を図3に示す.加工機としては同時5軸(X,Y,Z,C,B)制御リニ アモータ駆動の超精密加工機ULG-100D(HYB)(東芝機械㈱製)を用いた.位置決め分解能は1nm で,工具スピンドルは最大回転数80,000rpmの空気静圧軸受で,単結晶ダイヤモンド製疑似ボール エンドミル工具をコレットチャックにより固定した.バランスは0.01µm以下の振れになるように 調整した.金型はジグを介してC軸に固定した.





図2 マイクロレンズアレイ金型の精密切削法 図3 マイクロレンズアレイ金型の加工の様子

3. 切削加工実験

金型の形状を図4に示す.STVAX 材 (クローム合金ステンレスエ具鋼) でニアネット形状にマシニ ングセンタで 69 個の凹面形状非球面の前加工を行い,約 50µmの無電解 Ni めっきを施した.最後 に、単結晶ダイヤモンドボールエンドミルを空気静圧スピンドルにコレットチャックにより取り付 けて,同時3軸制御しながらミーリング加工(フライス加工)を行った.切削条件を表1に示す. 図5 に示すような疑似ボールエンドミル工具は回転させ擬似球体と見なして螺旋状に回転工具を走 査した.各レンズは多項式で表わされる軸対称非球面形状でサグ量は約 362µm であった.

最初に工具回転中心と機械上の位置調整を行った後に切削を行い、1つの非球面の断面形状を測定した.その形状誤差曲線を図6(a)に示す.UA3P(パナソニック社製)により測定した.工具の曲率半径誤差と刃先の輪郭度誤差に形状誤差が生じている.次にこの誤差分布を基にNCデータの補正を行って加工した結果を図6(b)に示す.仕上げ加工後の全アレイレンズ(6個)の形状を図7に示す.形状精度は0.2µmP-V以下の形状精度が得られている.

最後に、切削加工後の表面粗さと全アレイの表面粗さの変化を図8および図9に示す.非接触粗さ 計 New View5000 (Zygo 社製)により測定した.切削加工面の全数において 10nmRz 以下となっている.



表1 切削	条件
-------	----

24 I 741117/611	
被削材	無電解 Ni めっき
工具回転数	60,000 rpm
切込み	1μ m
送り	40 mm/min
切削雰囲気	白灯油噴霧
切削様式	ダウンカット

図4 無電解 Ni めっき製マイクロレンズアレイ金型



図5 単結晶ダイヤモンド製疑似ボールエンドミル











図8 切削加工後のアレイレンズ金型の表面粗さ

3. おわりに

WLC用マイクロレンズアレイの開発するために、単結晶ダイヤモンドボール製疑似ボールエンド ミルを用いて、同時3軸(X,Y,Z)制御の切削法により無電解 Ni めっき製マイクロレンズアレイ金 型の超精密切削について検討した.その結果、0.2 µ mP-V 以下の形状精度と10nmRz 以下の表面 粗さが得られ、本方法が有効であることが明らかとなった.

参考文献

- W. Chen, T. Kuriyagawa, H. Huang and N. Yosihara, "Machining of micro aspherical mould inserts", Precision Engineering, Vol.29, No.3, pp.315-323, 2005.
- E. Brinksmeier, O. Riemer, A. Gessenharter and L. Autschbach, "Polishing of Structured Molds", Annals of the CIRP, Vol.53, No.1, pp.247-250, 2004.
- H. Suzuki, T. Moriwaki, T. Okino and Y. Ando, "Development of Ultrasonic Vibration Assisted Polishing Machine for Micro Aspheric Die and Mold", Annals of the CIRP, Vol.55, No.1, pp.385-388, 2006.